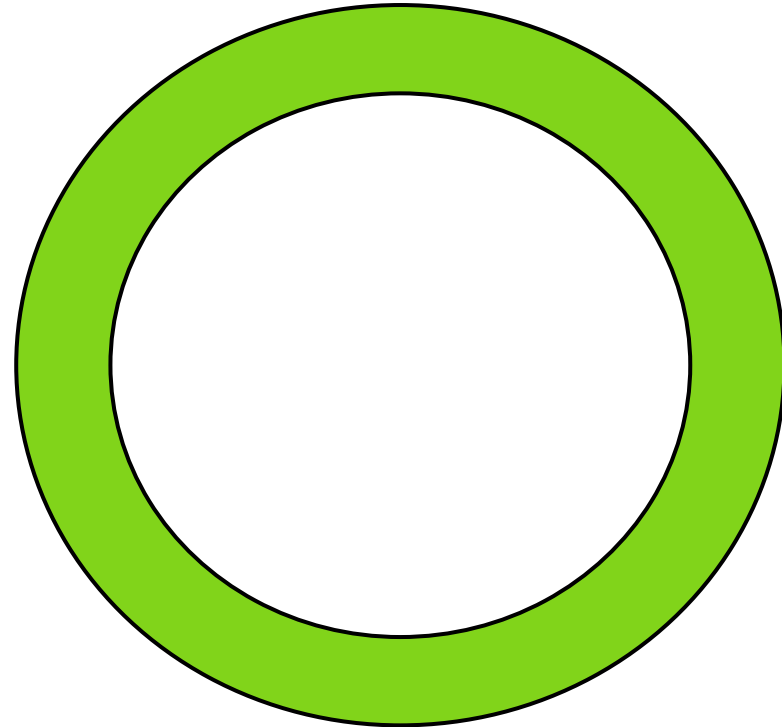
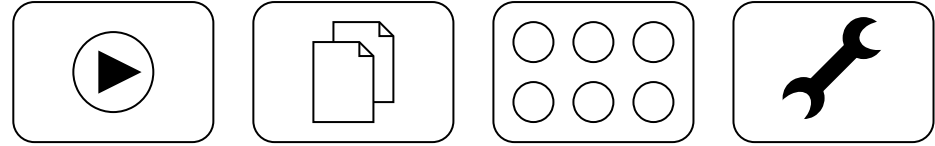


┌	Organizace
├	Programování Lega
├	Rozmístění
├	Možnosti pro Lego
├	Arduino (rameno, auto)
├	Deníky
└	Úklid

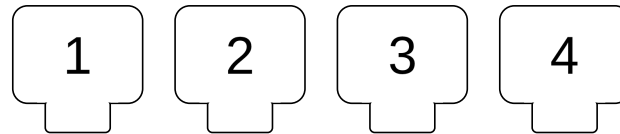


Organizace
Programování Lega

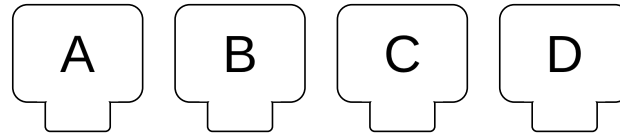


Rozmístění

Možnosti pro Lego

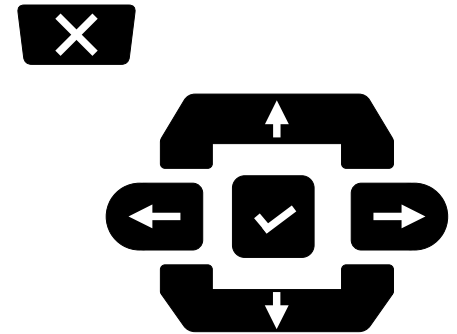


Arduino (rameno, auto)

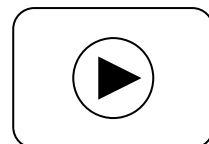


Deníky

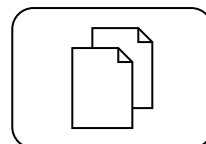
Úklid



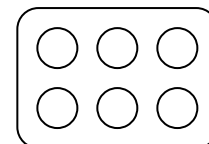
- Organizace
- Programování Lega**
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)
- Deníky
- Úklid



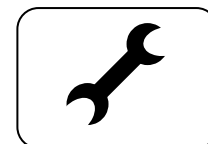
Naposledy
spuštěné



Moje
programy

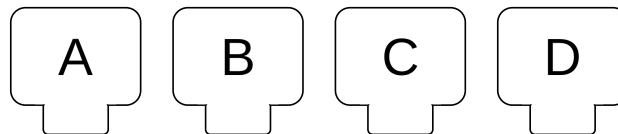
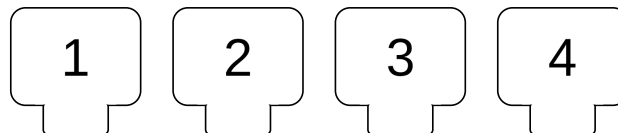


Vestavěné
programy

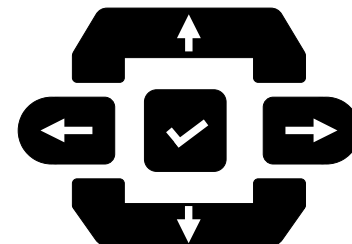


Nastavení

Senzory



Motory



Organizace

Programování Lega

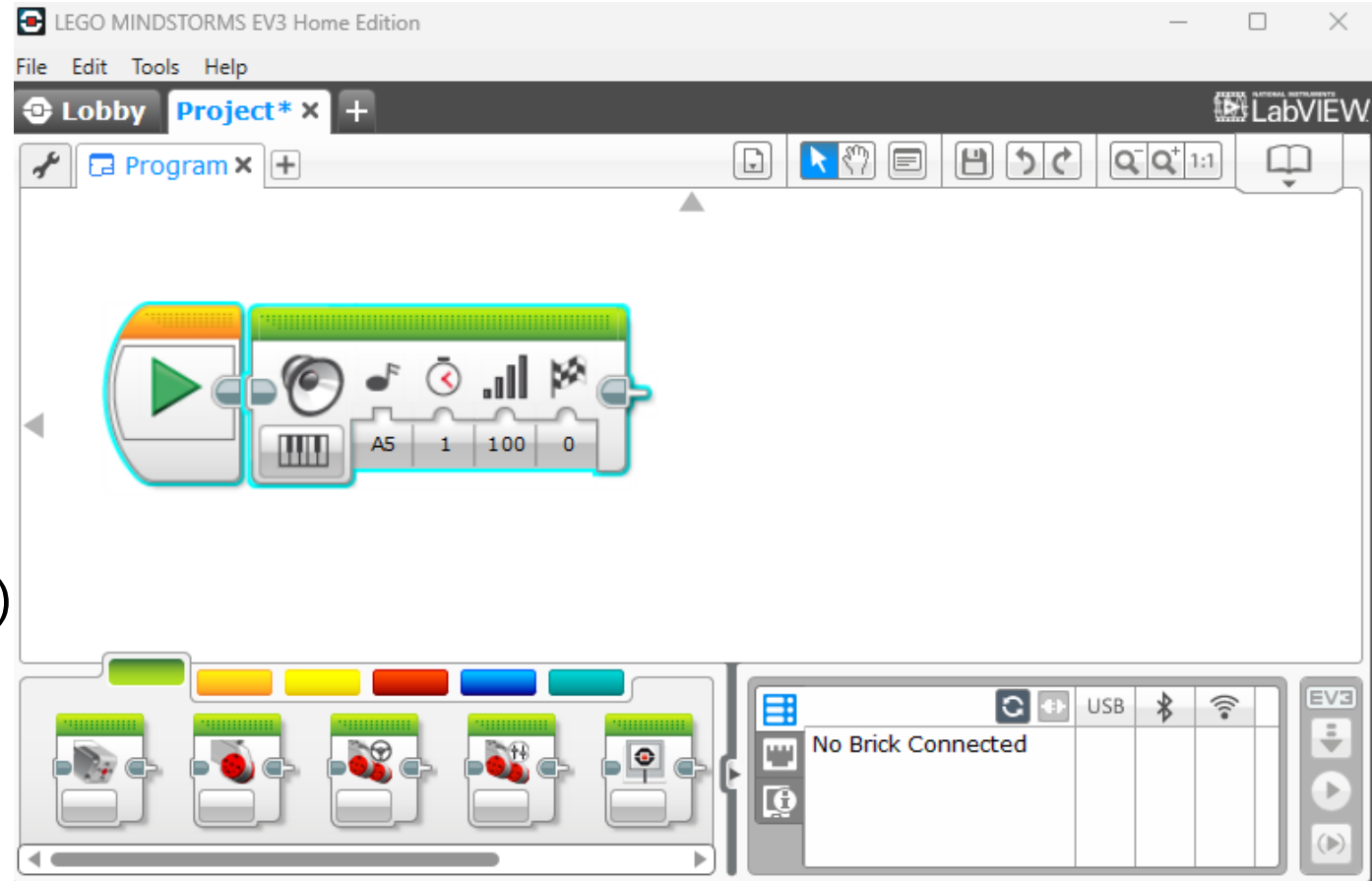
Rozmístění

Možnosti pro Lego


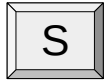
Arduino (rameno, auto)

Deníky

Úklid

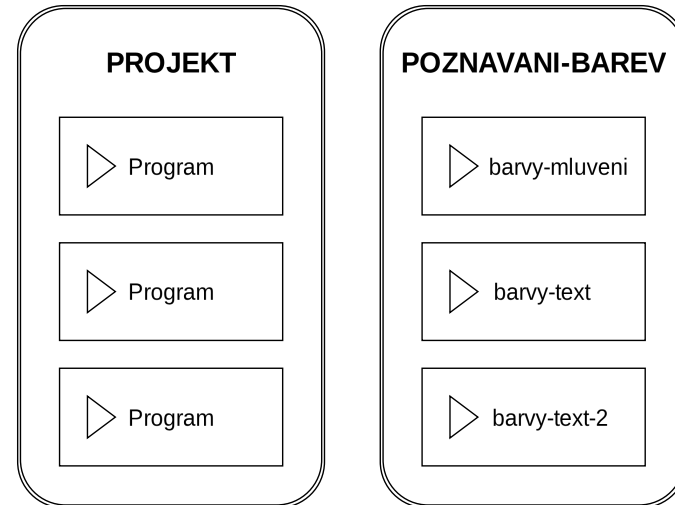


- Organizace
- Programování Lega**
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)
- Deníky
- Úklid

- projekt **X** program
- bez háček a čárek
- ukládání:  
- nahrávání do robota



Programy v projektu →



Konkrétní ukázka ←

- Organizace
- Programování Lega**
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)
- Deníky
- Úklid



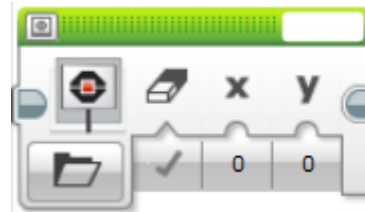
Začátek



Rozhodování



Opakování



Obrazovka



Zvuky

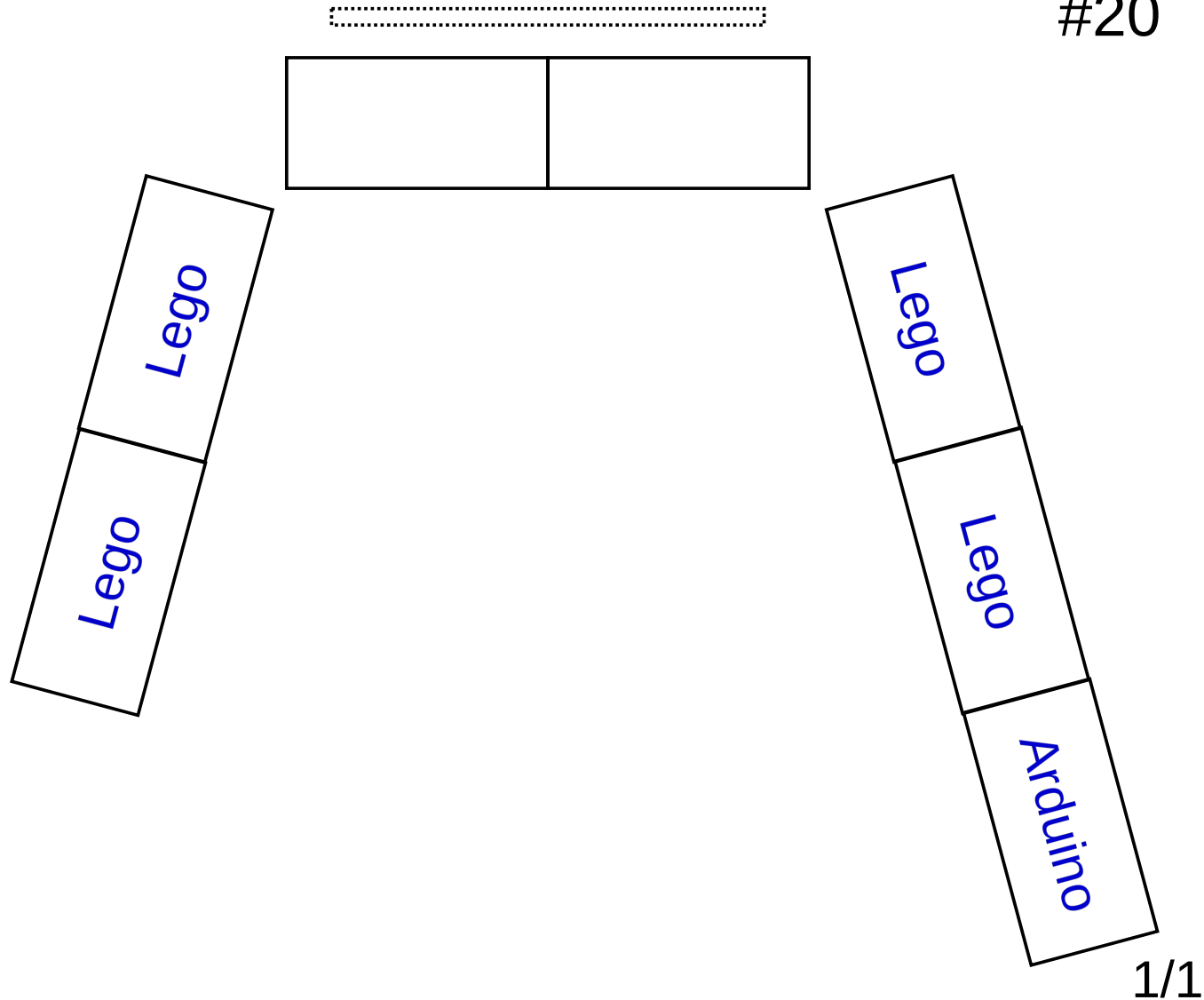


Podsvícení

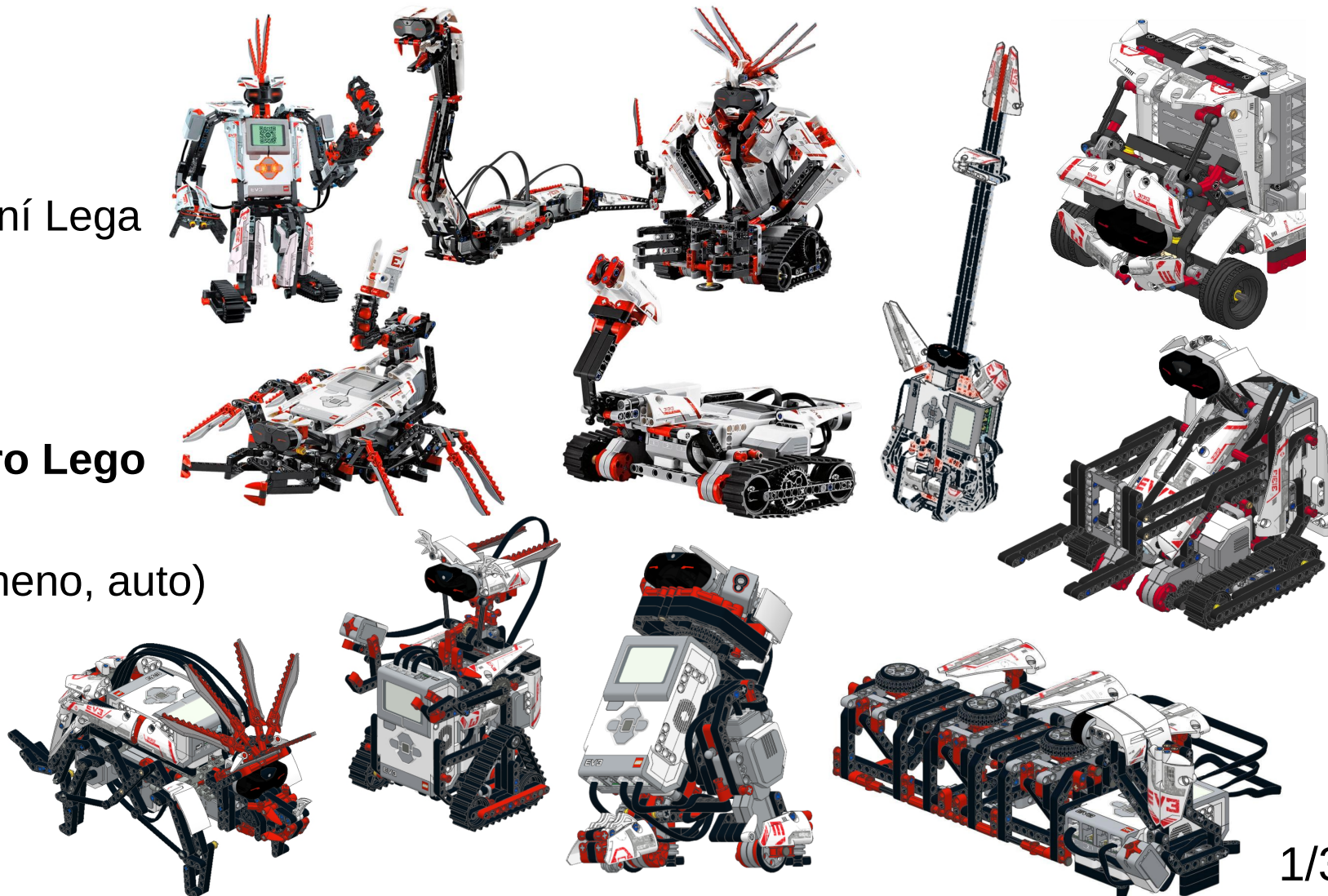
RoboVida 2025/2026

#20

- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění**
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)
- Deníky
- Úklid

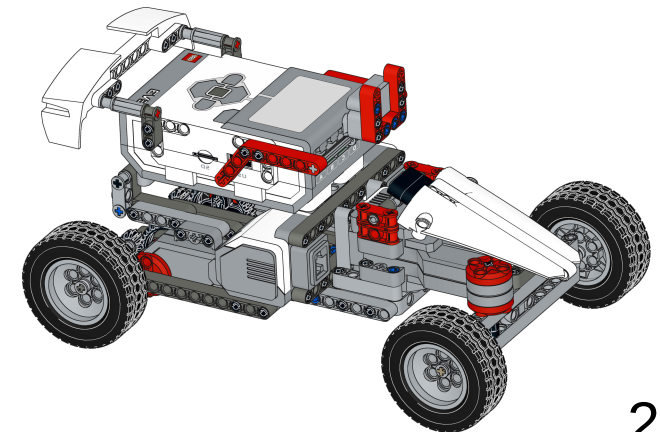
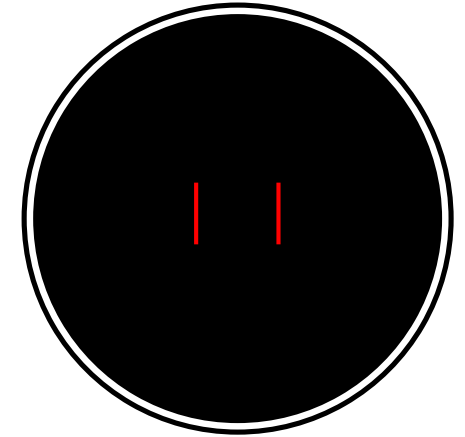
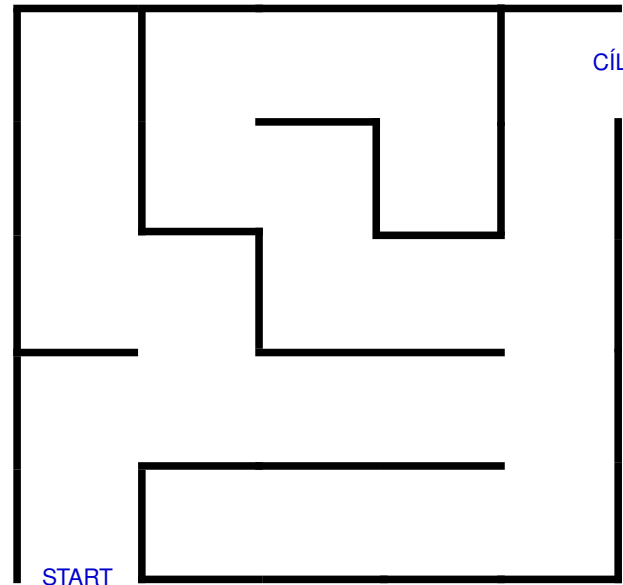


- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego**
- Arduino (rameno, auto)
- Deníky
- Úklid



- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego**
- Arduino (rameno, auto)
- Deníky
- Úklid

- Formule (na rychlost)
- Sumo (přetlačování)
- Bludiště



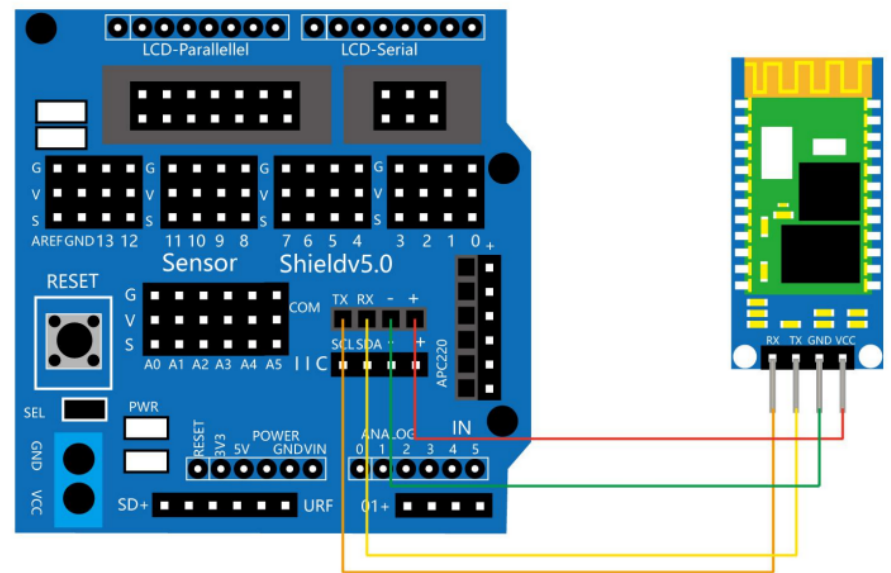
- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego**
- Arduino (rameno, auto)
- Deníky
- Úklid

- 1) **Zvuky:**
sestavit melodii ze zvuků nebo not a přehrát ji
- 2) **Světla:**
tlačítkem přepínat podsvícení tlačítek na kostce
- 3) **Displej:**
vykreslit text nebo obrázky na obrazovku kostky
- 4) **Rozhovor:**
zobrazovat otázky a tlačítka odpovídat ano/ne
- 5) **Barvy:**
senzorem barev snímat podlahu a nahranými slovy oznamovat barvy

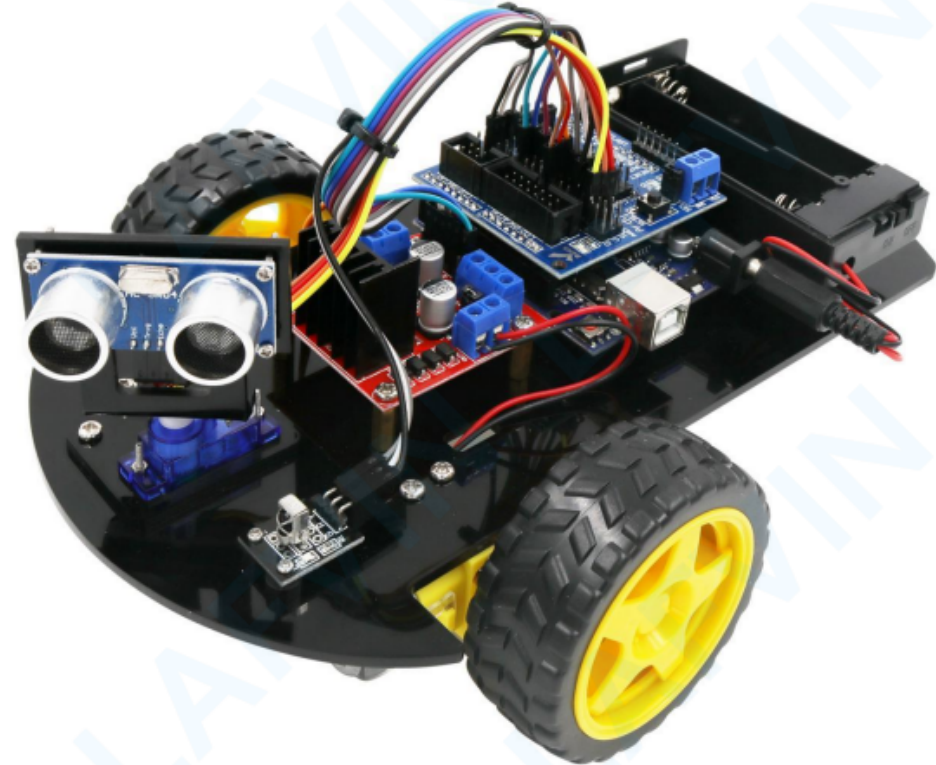


- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)**
- Deníky
- Úklid

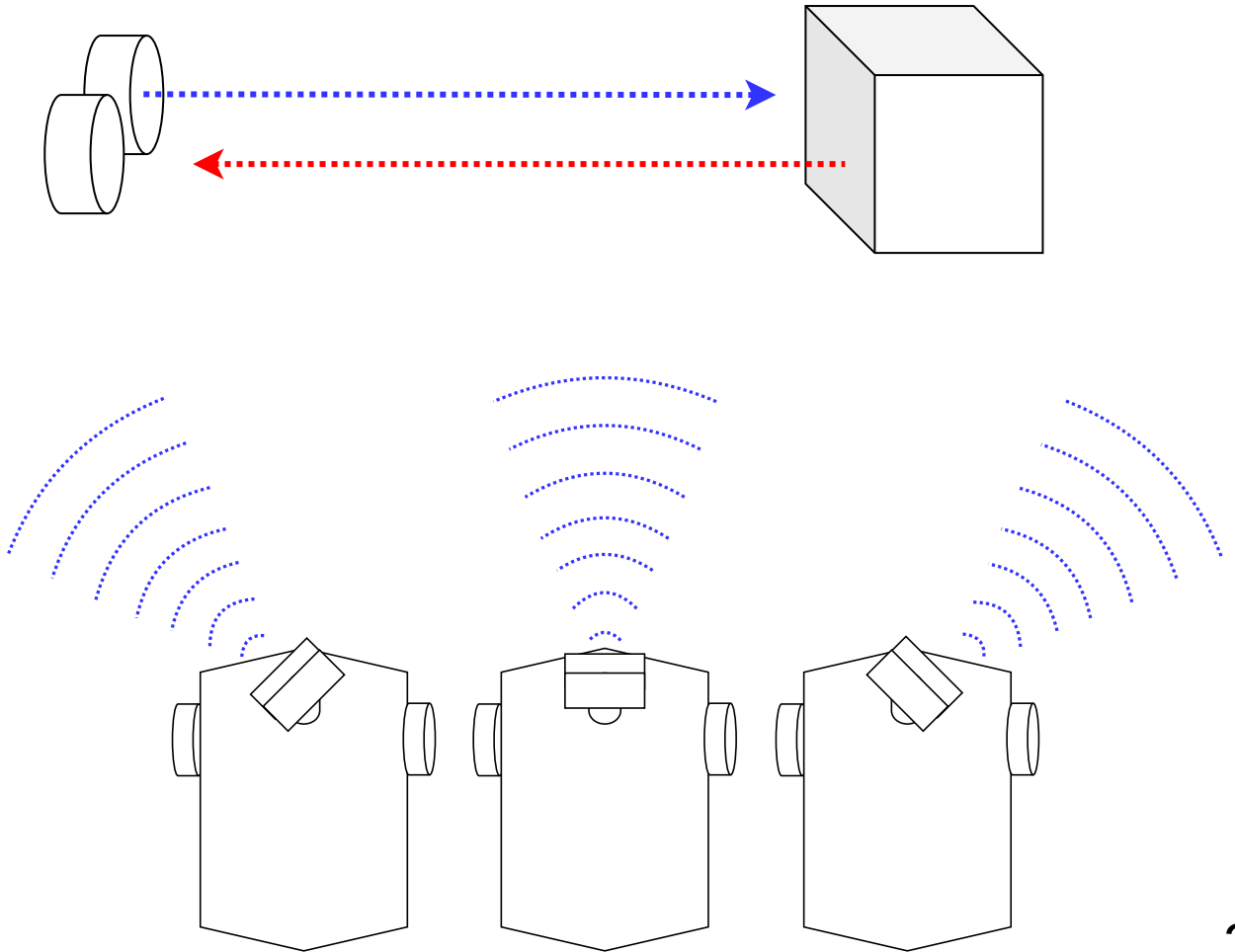
- 1) Nahrát program
- 2) Připojit BT modul
- 3) Spárovat mobil s HC-06 (kód: 1234)
- 4) V aplikaci „Scan“ a zvolit HC-06



- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)**
- Deníky
- Úklid

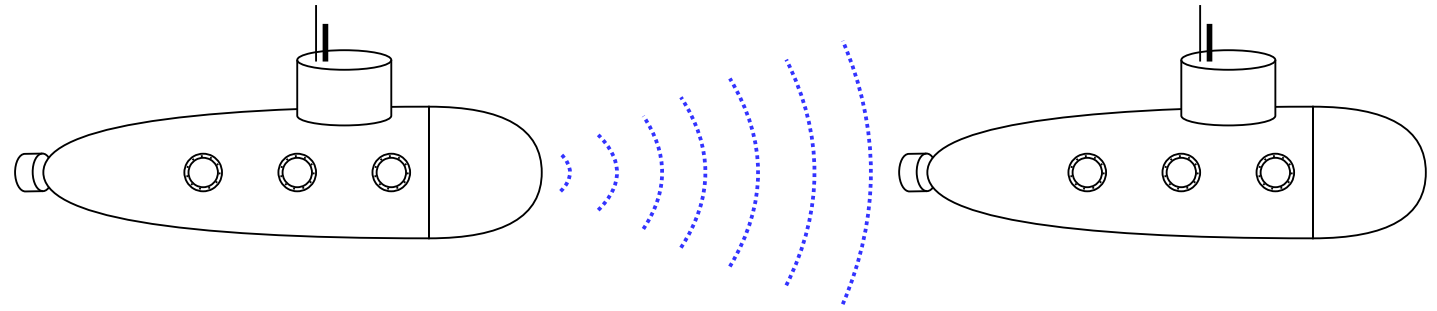


- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)**
- Deníky
- Úklid



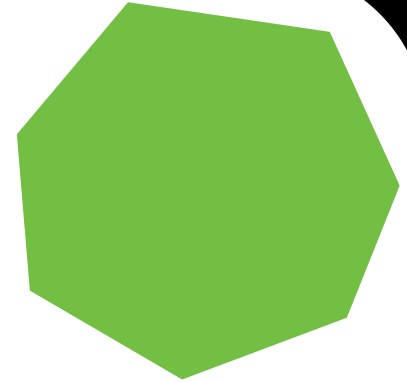
- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)**
- Deníky
- Úklid

$$\frac{[\text{čas tam a zpět}]}{2} \times [\text{rychlost zvuku}]$$



- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)
- Deníky**
- Úklid

DŮLEŽITÉ JE SI ZAPSAT



- aktivitu
- kde jsme skončili / co jsme udělali

A MŮŽEME PŘIDAT

- *co ještě chceme příště vyzkoušet*
- *co užitečného jsme zjistili a někdy použijeme*

- Organizace
- Programování Lega
- Rozmístění
- Možnosti pro Lego
- Arduino (rameno, auto)
- Deníky
- Úklid**

